



CASE HISTORY

HANDHABUNG VON RADIATOREN AN DER LACKIERSTRASSE



HERAUSFORDERUNG

Diese Firma musste die Heizkörper schnell und sicher auf eine sich bewegende Lackierstraße verladen.

Sie mussten dem Bediener eine Hebehilfe zur Verfügung stellen, die schnelle und präzise Bewegungen ermöglicht.

Herkömmliche industrielle Manipulatoren mit pneumatischer Steuerung konnten diese Anforderung aus zwei Hauptgründen nicht erfüllen:

- a) Aufgrund der typischen technologischen Einschränkungen der Luft ist die Reaktionsfähigkeit herkömmlicher pneumatisch gesteuerter Manipulatoren langsam, was zu ungenauen Bewegungen und längeren Zykluszeiten führt, und die Bediener müssen beim Wechsel der Fahrtrichtung mehr körperliche Anstrengung aufwenden;
- b) Da die pneumatischen Manipulatoren das Gewicht nicht automatisch erkennen und nicht die Funktion des Selbstausgleichs haben und da die Heizkörper unterschiedliche Gewichte und Größen haben, sollte der Bediener mehrmals anhalten, um den Manipulator bei jeder Gewichtsänderung der Last auszugleichen.



LÖSUNG

Die einzige Lösung, die dieser Anforderung nach schnellen und zuverlässigen Lösungen mit präzisen Bewegungen und erhöhter Produktivität gerecht werden konnte, war ein INDEVA®-System mit Vakuum-Greifsystem.

Der INDEVA® ist ein intelligentes Handhabungssystem, die Weiterentwicklung traditioneller Industriemanipulatoren; INDEVA® erkennt und gleicht das Gewicht der Ladung automatisch aus, die Last so zu machen, als wäre sie schwerelos; sie hat auch keine Tasten, die während des Handhabungsvorgangs gedrückt werden müssen, und erfordert keine Anpassung der Last an das variierende Gewicht. Dank der elektronischen Steuerung ermöglicht INDEVA® die schnelle und präzise Bewegungserfassung, die mit herkömmlichen industriell-pneumatischen Manipulatoren und Hebezeugen nicht zu erreichen ist.

INDEVA® Manipulatoren sind mit ergonomischen Griffen und einem empfindlichen Griff ausgestattet, der eine bessere Reaktion auf die Berührung des Bedieners ermöglicht.

Spezielle Sensoren am Vakuumgreifer erfassen die Last in einem bestimmten Abstand und aktivieren die Saugnäpfe so, dass kein Zeitverlust entsteht, so dass die Last fest gegriffen und bewegungsbereit ist, sobald sie von den Saugnäpfen erkannt wird.

Eine spezielle Vorrichtung ermöglicht eine Drehung des Heizkörpers um 180°.